

# ΛΑΤΙΝΙΚΑ ΤΕΤΡΑΓΩΝΑ ΚΑΙ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΜΟΣ ΕΡΓΑΣΙΑΣ

Ι—ΧΡΗΣΤΟΣ Π. ΠΑΝΑΓΙΩΤΟΠΟΥΛΟΣ

Διπλωματικός Μαθηματικός, Έπιμελητής τῆς Ἐδρας τῶν Μαθηματικῶν τῆς Α. Β. Σ. Π.

## 1. Γενικά

Υπάρχουν πολλά εἶδη Μαθηματικῶν Σχεδίων (Designs) με πολλές εφαρμογές σε διάφορες Ἐπιστῆμες. Γενικά τὸ Μαθηματικὸ Σχέδιο εἶναι μία μήτρα με ὀρισμένες χαρακτηριστικὲς ιδιότητες, οἱ ὁποῖες χωρίζουν τὰ Σχέδια σε διάφορες κατηγορίες. Ἔτσι διακρίνουμε τὰ Λατινικὰ τετράγωνα, τὰ BIBD, τὰ Στατιστικὰ Σχέδια, τὰ Σχέδια τοῦ Hadamard κ.τ.λ. [1].

Μέχρι σήμερα, ὁ προγραμματισμὸς ἐργασίας ἐμφανίζεται πολὺ ἐλλειπῆς καὶ καθόλου ἱκανοποιητικὸς. Ἡ δυσκολία του ἐγκτεται στοὺς πολύπλοκους περιορισμοὺς, οἱ ὁποῖοι πάντοτε ὑπάρχουν. Γι' αὐτὸ χωρὶς Ἡλεκτρονικὸ Ὑπολογιστὴ καὶ ἀλγορίθμους Συνδυαστικῆς ἀναλύσεως, εἶναι ἀδύνατος ὁ προγραμματισμὸς ἐργασίας σε ἱκανοποιητικὰ στάδια.

Σ' αὐτὴ τὴν ἐργασία ἐπιλύεται τὸ πρόβλημα τοῦ προγραμματισμοῦ ἐργασίας με τὴ βοήθεια τῶν Λατινικῶν τετραγώνων δίδονται γιὰ πρώτη φορά χαρακτηριστικὲς εφαρμογὲς τῆς Ἐπιχειρησιακῆς Ἐρευνας, ὅπως προγραμματισμὸς ἐργασίας βιομηχανίας, ὀργανισμοῦ μεταφορῶν, σχεδίασις πειράματος, προγραμματισμὸς ἐπιτηρήσεως κ.τ.λ. Ἐξ ἄλλου στὸ πρῶτο μέρος τῆς ἐργασίας δίδονται γενικὲς γνώσεις ἐπὶ τῶν Λατινικῶν τετραγώνων, καθὼς καὶ ὅλα τὰ σχετικὰ ἐπ' αὐτῶν ποὺ ἔχουν μέχρι σήμερα βρεθῆ.

## 2. Τὰ ἀμοιβαίως ὀρθογώνια Λατινικὰ τετράγωνα

Ἡ ἔννοια τοῦ Λατινικοῦ τετραγώνου δόθηκε ἀπὸ τὸν Euler τὸ 1776 [2]. Μία μήτρα  $\eta \times \eta$  καλεῖται Λατινικὸ τετράγωνο τάξεως  $\eta$ , ἐὰν καὶ μόνον ἐὰν, κάθε στοιχεῖο αὐτῆς ἀνήκη σ' ἓνα σύνολο  $\eta$  διακεκριμένων στοιχείων καὶ ἀπαντᾷται μία καὶ μόνο φορά σε κάθε γραμμὴ καὶ σε κάθε στήλη [3].

Δύο Λατινικὰ τετράγωνα  $A = (a_{ij})$ ,  $B = (b_{ij})$  τάξεως  $\eta$ , εἶναι ὀρθογώνια, ἐὰν καὶ μόνον ἐὰν, γιὰ κάθε  $i, j \in \{1, 2, \dots, \eta\}$  τὸ ζεύγος  $(a_{ij}, b_{ij})$  εἶναι διακεκριμένο [4]. Ὄρθογώνιος συλλογὴ εἶναι ἓνα σύνολο Λατινικῶν τετραγώνων

τάξεως  $\eta$ , τοῦ ὁποίου τὰ στοιχεῖα ἀνὰ δύο εἶναι ὀρθογώνια. Ἐνα παράδειγμα ὀρθογωνίου συλλογῆς πλήθους 3 καὶ τάξεως 4, εἶναι τὸ κάτωθι :

$$\begin{array}{cccc}
 1 & 2 & 3 & 4 \\
 2 & 1 & 4 & 3 \\
 3 & 4 & 1 & 2 \\
 4 & 3 & 2 & 1
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{cccc}
 1 & 2 & 3 & 4 \\
 3 & 4 & 1 & 2 \\
 4 & 3 & 2 & 1 \\
 2 & 1 & 4 & 3
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{cccc}
 1 & 2 & 3 & 4 \\
 4 & 3 & 2 & 1 \\
 2 & 1 & 4 & 3 \\
 3 & 4 & 1 & 2
 \end{array}
 \quad (2.1)$$

$\eta$	$M(\eta)$	$\eta$	$M(\eta)$	$\eta$	$M(\eta)$
1	$\infty$	24	3	47	46
2	—	25	24	48	3
3	2	26	2	49	48
4	3	27	26	50	2
5	4	28	3	51	3
6	—	29	28	52	3
7	6	30	2		
8	7	31	30		
9	8	32	31		
10	2	33	3		
11	10	34	2		
12	5	35	4		
13	12	36	3		
14	2	37	36		
15	3	38	2		
16	15	39	2		
17	16	40	4		
18	2	41	40		
19	18	42	2		
20	3	43	42		
21	4	44	3		
22	2	45	4		
23	22	46	3		

Ἐάν :

$$53 \leq \eta < 125$$

τότε  $M(\eta) \geq 4$

καὶ ἔάν :

$$\eta \geq 90$$

τότε ἰσχύει

$$M(\eta) \geq 6$$

[ 7 ]

(1)

Το πρόβλημα της εύρεσης ὀρθογωνίων συλλογῶν εἶναι ἀπὸ τὰ πιὸ ἀλυστα προβλήματα τῆς Συνδυαστικῆς ἀναλύσεως. Εἶναι χαρακτηριστικὸ ὅτι ὅταν ὁ Parker τὸ 1959 κατασκεύασε δύο ὀρθογώνια Λατινικὰ τετράγωνα τάξεως  $\eta = 10$ , τοῦτο θεωρήθηκε τόσο σημαντικὸ γεγονός πού δημοσιεύθηκε στὸν καθημερινὸ τύπο [5]. Ἀπὸ τότε πολλοὶ ἐρευνητὲς προσπάθησαν νὰ κατασκευάσουν ὀρθογώνιο συλλογὴ πλήθους 3 γιὰ τὴν ἴδια τάξη μὲ τὴ βοήθεια Ἡλεκτρονικοῦ Ὑπολογιστοῦ, χωρὶς μέχρι σήμερα νὰ τὸ κατορθώσουν. Πάντως, ἐὰν  $N(\eta)$  συμβολίζῃ τὸν μέγιστο πληθῆριθμο ὀρθογωνίου συλλογῆς τάξεως  $\eta$ , τότε ἰσχύει  $N(\eta) \leq \eta - 1$ . Οἱ πιὸ χαρακτηριστικὲς κατασκευὲς ὀρθογωνίων συλλογῶν ἔχουν γίνῃ μὲ τὴν βοήθεια τῶν κάτωθι :

1. Ἡ μέθοδος Mac - Neish μὲ τὰ σώματα τοῦ Galois [8].
2. Ἡ μέθοδος τῶν πεπερασμένων Γεωμετριῶν [9].
3. Ἡ μέθοδος τῶν BIBD [10].
4. Ἡ μέθοδος τῶν ὀρθογωνίων μεταθέσεων ομάδων [6].
5. Εἰδικὲς μέθοδοι διὰ Ἡλεκτρονικοῦ Ὑπολογιστοῦ [4].

Μέχρι τοῦ 1976, ἡ εἰκόνα τῶν ἐρευνῶν ἐπὶ τῶν ὑπάρξεων καὶ κατασκευῶν τῶν ὀρθογωνίων συλλογῶν, δίδεται στὸν (1) πίνακα ὅπου μὲ  $\eta \leq 52$  συμβολίζεται ἡ ἐκάστοτε τάξις,  $M(\eta)$  τὸ μέχρι σήμερα γνωστὸ πληθῆριθμο καὶ μὲ (-) ἡ μὴ ὑπαρξις [6].

Γενικῶς ἀξαναμένονο τοῦ  $\eta$ , ἀξάνεται καὶ τὸ  $M(\eta)$ . Ἐπομένως ἡ δυσκολία ἐγκτεται περισσότερο στὶς μικρὲς τάξεις καὶ ὄχι τόσο στὶς μεγαλύτερες.

Τέλος, ὁμαδικὸς σχεδιασμὸς ὀρθογωνίου συλλογῆς  $\{A, B, \dots, \Phi\}$  θὰ ὀνομάζεται ἡ μήτρα  $K = (a_{ij}, b_{ij}, \dots, \phi_{ij})$ . Ἐτσι, ὁ ὁμαδικὸς σχεδιασμὸς τῆς συλλογῆς (2.1) εἶναι ὁ κάτωθι :

(1,1,1)	(2,2,2)	(3,3,3)	(4,4,4)
(2,3,4)	(1,4,3)	(4,1,2)	(3,2,1)
(3,4,2)	(4,3,1)	(1,2,4)	(2,1,3)
(4,2,3)	(3,1,4)	(2,4,1)	(1,3,2)

### 3. Σύνδεσις μεταξὺ προγραμματισμοῦ ἐργασίας καὶ ὀρθογωνίων Συλλόγων

Συνήθως στὸν προγραμματισμὸ ἐργασίας ἔχουμε νὰ κατασκευάσουμε ἓνα πρόγραμμα μὲ περίοδο  $W$  ἡμερῶν πού νὰ τηροῦνται οἱ ἐκάστοτε περιορισμοί. Ἐτσι ὑπάρχουν τὰ σύνολα ἀνθρώπων ἢ γενικῶς καταστάσεων  $S_1, S_2, \dots, S_w$  καὶ ζητεῖται μέσα στὶς  $W$  ἡμέρες κάθε ἐμφανιζόμενο διάνυσμα  $(a_1, a_2, \dots, a_w)$  μὲ  $a_1 \in S_1, a_2 \in S_2, \dots, a_w \in S_w$  νὰ εἶναι μοναδικό. Ἐὰν λοιπὸν κατασκευασθῇ ἡ ὀρθογώνιος συλλογὴ  $\{A_1, A_2, \dots, A_w\}$  μὲ βάση τὰ ἀντίστοιχα σύνολα  $S_1, S_2, \dots, S_w$  τότε ἐξ ὀρισμοῦ πληροῦνται οἱ περιορισμοὶ τοῦ προβλήματος.

Ἄρκει νὰ τεθῆ  $W = \omega$  καὶ νὰ γραφοῦν τὰ Λατινικὰ τετράγωνα  $A_i$ ,  $i = 1, \dots, \omega$  σὲ ὁμαδικὸ σχεδιασμὸ, ὁπότε ἡ κάθε γραμμὴ αὐτοῦ θὰ ἀντιπροσωπεύη καὶ μιὰ ἡμέρα τοῦ προγράμματος.

Σὰν ἓνα παράδειγμα, ἄς θεωρήσουμε τὶς καταστάσεις :

$$S_1 = \{ 1, 2, 3 \} \quad , \quad S_2 = \{ \alpha, \beta, \gamma \}$$

Σημειώνουμε τὰ δύο ἀντίστοιχα ὀρθογώνια Λατινικὰ τετράγωνα σὲ ὁμαδικὸ σχεδιασμὸ :

1η ἡμέρα	,	(1,α)	(2,β)	(3,γ)
2η	»	(2,γ)	(3,α)	(1,β)
3η	»	(3,β)	(1,γ)	(2,α)

Παρατηροῦμε ὅτι τὸ πρόγραμμα ἔχει περίοδο  $W = 3$  ἡμερῶν καὶ ὅτι τὴν πρώτη ἡμέρα ἢ πρώτη ὑποκατάσταση τοῦ  $S_1$  θὰ συγχρονισθῆ μετὰ τὴν πρώτη τοῦ  $S_2$  ἐνῶ τὴν δευτέρα ἡμέρα μετὰ τὴν δευτέρα τοῦ  $S_2$  καὶ τὴν τρίτη ἡμέρα μετὰ τὴν τρίτη τοῦ  $S_2$ . Ἀντίστοιχα προφανῶς συμβαίνουν καὶ μετὰ τὶς ὑπόλοιπες ὑποκαταστάσεις τοῦ  $S_1$ . Γιὰ νὰ γίνῃ πιὸ φανερὸ τὸ παράδειγμα, μπορεῖ κανεὶς νὰ θέσῃ τὸ  $S_1$  σὰν τὰ τρία ὥραρια ἐνὸς αὐτοκινήτου καὶ τὸ  $S_2$  σὰν τοὺς τρεῖς συνεταίρους ὁδηγούς του.

#### 4. Προγραμματισμὸς ἐργασίας ἐργοστασίου

Σ' ἓνα ἐργοστάσιο ὑπάρχουν 5 ὅμοια τμήματα. Κάθε τμήμα μπορεῖ νὰ λειτουργῆ μία φορὰ τὴν ἡμέρα. Ὄταν λειτουργῆ ἓνα τμήμα, τότε τὰ ὑπόλοιπα ἀνεφοδιάζονται. Ζητεῖται ὁ καθορισμὸς ἐπιθεωρητῶν, ἐργατῶν καὶ τὸ πρόγραμμα ἐργασίας τῶν ἐργαζομένων τμημάτων, ἔτσι ὥστε νὰ ὑπάρχη δικαιοσύνη σὲ ἀνθρώπους μετὰ τὴν ἀπαραίτητη προϋπόθεση, ὅτι κάθε ἄνθρωπος μπορεῖ νὰ ἐργάζεται σ' ἓνα μόνον ὥραριο ἡμερησίως καὶ ὅτι σὲ κάθε ὥραριο χρειάζεται ἓνας ἀκριβῶς ἐπιθεωρητής.

Προφανῶς ὑπάρχουν 5 ὥραρια τὴν ἡμέρα, ἔστω τὰ  $\Omega = \{ \omega_1, \omega_2, \omega_3, \omega_4, \omega_5 \}$ .

Ἄς θεωρήσουμε τὰ τμήματα  $M = \{ \mu_1, \mu_2, \mu_3, \mu_4, \mu_5 \}$  καὶ τοὺς 5 ἀναγκαίους ἐπιθεωρητῆς  $E = \{ \epsilon_1, \epsilon_2, \epsilon_3, \epsilon_4, \epsilon_5 \}$ . Χωρίζουμε καταλλήλως τοὺς ἐργάτες σὲ 5 ὁμάδες ἐργασίας  $T = \{ \tau_1, \tau_2, \tau_3, \tau_4, \tau_5 \}$ . Στὴ συνέχεια ζητεῖται τὸ πρόγραμμα ἐργασίας μετὰ περίοδο 5 ἡμερῶν. Ἄρκει νὰ γραφοῦν σὲ ὁμαδικὸ σχεδιασμὸ 4 ἀμοιβαίως ὀρθογώνια Λατινικὰ τετράγωνα τάξεως 5 τῶν ἀντιστοιχῶν συνόλων  $\Omega, M, E$  καὶ  $T$ .

ἡμέρ.

1η, ( $\omega_1, \epsilon_1, \mu_1, \tau_1$ )	( $\omega_2, \epsilon_2, \mu_2, \tau_2$ )	( $\omega_3, \epsilon_3, \mu_3, \tau_3$ )	( $\omega_4, \epsilon_4, \mu_4, \tau_4$ )	( $\omega_5, \epsilon_5, \mu_5, \tau_5$ )
2η, ( $\omega_3, \epsilon_3, \mu_4, \tau_5$ )	( $\omega_3, \epsilon_4, \mu_5, \tau_1$ )	( $\omega_4, \epsilon_5, \mu_1, \tau_2$ )	( $\omega_5, \epsilon_1, \mu_2, \tau_3$ )	( $\omega_1, \epsilon_2, \mu_3, \tau_4$ )
3η, ( $\omega_3, \epsilon_5, \mu_3, \tau_4$ )	( $\omega_4, \epsilon_1, \mu_3, \tau_5$ )	( $\omega_5, \epsilon_2, \mu_4, \tau_1$ )	( $\omega_1, \epsilon_3, \mu_5, \tau_2$ )	( $\omega_2, \epsilon_4, \mu_1, \tau_3$ )
4η, ( $\omega_4, \epsilon_2, \mu_5, \tau_3$ )	( $\omega_5, \epsilon_3, \mu_1, \tau_4$ )	( $\omega_1, \epsilon_4, \mu_2, \tau_5$ )	( $\omega_2, \epsilon_5, \mu_3, \tau_1$ )	( $\omega_3, \epsilon_1, \mu_4, \tau_2$ )
5η, ( $\omega_5, \epsilon_4, \mu_3, \tau_2$ )	( $\omega_1, \epsilon_5, \mu_4, \tau_3$ )	( $\omega_2, \epsilon_1, \mu_5, \tau_4$ )	( $\omega_3, \epsilon_2, \mu_1, \tau_5$ )	( $\omega_4, \epsilon_3, \mu_2, \tau_1$ )

\*Έτσι αν πάρουμε για παράδειγμα την 3η ημέρα και την ομάδα εργασίας  $\tau_1$ , τότε έχουμε το διάγραμμα  $(\omega_1, \varepsilon_3, \mu_5, \tau_2)$  που μᾶς πληροφορεῖ ότι θὰ ἐργασθούμε στο πρώτο ὥραριο, θὰ μᾶς ἐλέγξει ὁ τρίτος ἐπιθεωρητὴς και θὰ ἐργασθούμε στο πέμπτο τμήμα τοῦ ἐργοστασίου.

Εἶναι εὐκόλο νὰ ἐλέγξουμε ὅτι τὸ πρόγραμμα αὐτὸ εἶναι δίκαιο, διότι :

i) Κάθε 5 ἡμέρες, ὁ κάθε ἐπιθεωρητὴς ἐπιβλέπει ὅλα τὰ τμήματα, ὅλες τὶς ομάδες ἐργασίας και δὲν ἐπαναλαμβάνει κανένα ὥραριο.

ii) Ὁ κάθε ἐργάτης σὲ 5 ἡμέρες, δὲν δουλεύει ποτὲ δύο φορές στο ἴδιο τμήμα και ἔχει τὴν δυνατότητα βαθμολογήσεως ἀπ' ὅλους τοὺς ἐπιθεωρητές.

Τὰ προβλήματα τῶν ἐργοστασίων ὡς πρὸς τὸν προγραμματισμὸ ἐργασίας τους, ἔχουν συνήθως τὴν ἐξῆς μορφή :

Νὰ προγραμματισθῇ ἡ ἐργασία C ἐργατῶν, ὅταν ὑπάρχουν S ὥραρια.

\*Ἀρκεῖ νὰ χωρισθοῦν οἱ ἐργάτες σὲ S ομάδες και νὰ κατασκευασθοῦν σὲ ὁμαδικὸ σχεδιασμὸ δύο ὀρθογώνια Λατινικὰ τετράγωνα τάξεως S. Ἀξίζει νὰ σημειωθῇ, ὅτι ὅταν  $S = 2$  ἢ 6 τότε τὸ πρόβλημα εἶναι ἄλυτο.

## 5. Προγραμματισμὸς παρακολουθήσεως φαινομένου

Κάποιος γιὰ νὰ μελετήσῃ ἓνα φαινόμενο μπορεῖ νὰ τὸ παρακολουθῇ λ στιγμὲς τὴν ἡμέρα κάνοντας ρ διαφορετικὲς παρατηρήσεις. Ζητεῖται ὁ προγραμματισμὸς τῆς ἐργασίας, ἔτσι ὥστε :

i) Νὰ γίνῃ ἐλαχιστοποίησης τῆς ἐργασίας ὡς πρὸς τὸν χρόνο.

ii) Νὰ μὴν ὑπάρχη παρατήρησης ποὺ νὰ μὴ ἔγινε κάποια δεδομένη στιγμή.

\*Υπάρχουν τρεῖς περιπτώσεις. Ἡ πρώτη περίπτωση εἶναι νὰ ἰσχύῃ  $\lambda = \rho$ . Ἐστω τὸ σύνολον τῶν παρατηρήσεων  $\Pi = \{ \rho_1, \rho_2, \dots, \rho_\lambda \}$  και τὸ σύνολο τῶν στιγμῶν  $\Omega = \{ \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_\lambda \}$ . Ἐφ' ὅσον ζητεῖται τὸ ζεύγος  $(\lambda_i, \rho_j)$ ,  $i, j = 1, 2, \dots, \lambda$  νὰ εἶναι διακεκριμένο, ἀρκεῖ νὰ κατασκευασθοῦν σὲ ὁμαδικὸ σχεδιασμὸ δύο ὀρθογώνια Λατινικὰ τετράγωνα τάξεως λ. Ἐπομένως ἡ φ γραμμὴ τοῦ ὁμαδικοῦ αὐτοῦ σχεδιασμοῦ θὰ δίδῃ και τὸν προγραμματισμὸ παρακολουθήσεως τοῦ φαινομένου τὴν φ ἡμέρα. Προφανῶς οἱ λ ἡμέρες εἶναι ὁ ἐλάχιστος ἀριθμὸς ποὺ ἀπαιτεῖται γιὰ νὰ γίνουν ὅλες οἱ παρατηρήσεις.

\*Ἡ δευτέρα περίπτωση εἶναι ὅταν ἰσχύῃ  $\lambda > \rho$ . Ἐστω  $\lambda = \rho + \omega$ . Δημιουργοῦμε τὶς πλαστὲς παρατηρήσεις  $\rho'_1, \rho'_2, \dots, \rho'_\omega$  και κατασκευάζουμε σὲ ὁμαδικὸ σχεδιασμὸ δύο ὀρθογώνια Λατινικὰ τετράγωνα τάξεως λ. Στὴ συνέχεια γίνεται ἀντικατάσταση τῶν ζευγῶν  $(\lambda_i, \rho'_j)$ ,  $j \in \{ 1, 2, \dots, \omega \}$  τῶν πρώτων γραμμῶν, μὲ τὰ ζεύγη  $(\lambda_i, \rho_\kappa)$ ,  $\kappa \in \{ 1, 2, \dots, \rho \}$  τῶν τελευταίων γραμμῶν. Γιὰ παράδειγμα, ἔστω  $\lambda = 5$  και  $\rho = 3$ . Τότε ὁ ἀντίστοιχος ὁμαδικὸς σχεδιασμὸς εἶναι ὁ κάτωθι :



$(\lambda_1, \rho_1)$	$(\lambda_2, \rho_2)$	$(\lambda_4, \rho'_1)$	$(\lambda_3, \rho_3)$	$(\lambda_5, \rho'_2)$
$(\lambda_2, \rho_3)$	$(\lambda_3, \rho'_1)$	$(\lambda_5, \rho_1)$	$(\lambda_4, \rho'_2)$	$(\lambda_1, \rho_2)$
$(\lambda_3, \rho'_2)$	$(\lambda_4, \rho_1)$	$(\lambda_1, \rho_3)$	$(\lambda_5, \rho_2)$	$(\lambda_2, \rho'_1)$
$(\lambda_4, \rho_2)$	$(\lambda_5, \rho_3)$	$(\lambda_2, \rho'_2)$	$(\lambda_1, \rho'_1)$	$(\lambda_3, \rho_1)$
$(\lambda_5, \rho'_1)$	$(\lambda_1, \rho'_2)$	$(\lambda_3, \rho_2)$	$(\lambda_2, \rho_1)$	$(\lambda_4, \rho_3)$

Όπότε μετά τις αντίκαταστάσεις, λαμβάνουμε το εξής πρόγραμμα :

1η ήμ.	$(\lambda_1, \rho_1)$	$(\lambda_2, \rho_2)$	$(\lambda_4, \rho_3)$	$(\lambda_3, \rho_3)$	$(\lambda_5, \rho_3)$
2η ήμ.	$(\lambda_2, \rho_3)$	$(\lambda_3, \rho_2)$	$(\lambda_5, \rho_1)$	$(\lambda_4, \rho_2)$	$(\lambda_1, \rho_2)$
3η ήμ.	$(\lambda_3, \rho_1)$	$(\lambda_4, \rho_1)$	$(\lambda_1, \rho_3)$	$(\lambda_5, \rho_2)$	$(\lambda_2, \rho_1)$

Τέλος, εάν  $\rho > \lambda$  τότε εργαζόμαστε όπως και στην δεύτερη περίπτωση, κατασκευάζοντας όμως αυτή τη φορά ένα ομαδικό σχεδιασμό τάξεως  $\rho$ .

## 6. Προγραμματισμός κατανομής δρομολογίων

Μία εταιρεία μεταφορών κάνει κ δρομολόγια την ημέρα. Κάθε δχημα προλαβαίνει να κάνει ένα δρομολόγιο την ημέρα. Ζητείται ο προγραμματισμός εργασίας, με την προϋπόθεση ότι στο τέλος του προγράμματος κάθε δχημα θα έχει κάνει τον αυτό αριθμό χιλιομέτρων και κάθε οδηγός επίσης, ακόμη δε κάθε οδηγός να μην έχει οδηγήσει το ίδιο δχημα δύο φορές.

Προφανώς είναι απαραίτητοι κ οδηγοί για τα κ δχήματα. Έστω το σύνολο των δρομολογίων  $\Delta = \{\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_u\}$ , το σύνολο των οδηγών  $0 = \{o_1, o_2, \dots, o_u\}$  και των δχημάτων  $X = \{x_1, x_2, \dots, x_u\}$ . Είναι δυνατόν να κατασκευασθῆ ένα πρόγραμμα εργασίας με περίοδο κ ημερών με τις παραπάνω προϋποθέσεις· αρκεί να κατασκευασθούν 3 άμοιβαίως ὀρθογώνια Λατινικά τετράγωνα των συνόλων  $\Delta, O, X$  τάξεως κ, με προϋπόθεση βέβαια την υπάρξή τους. Πράγματι, επειδή ἡ τριάδα  $(\delta_i, o_j, x_k)$  είναι διακεκριμένη, προκύπτει ότι ὄλα τὰ δχήματα κάθε μέρα θὰ κάνουν διαφορετικό δρομολόγιο και ἐπομένως στὸ τέλος τοῦ προγράμματος θὰ ἔχουν κάνει ὄλα τὰ ἴδια χιλιόμετρα. Ἐπίσης κάθε οδηγός θὰ ἔχει κάνει τὸν αὐτὸ ἀριθμὸ χιλιομέτρων, διότι θὰ κάνει ὄλα τὰ δρομολόγια ἐνῶ συγχρόνως θὰ ἀλλάξει ὄλα τὰ δχήματα.

Στὴ συνέχεια, δίδεται μία ἐφαρμογὴ τοῦ προβλήματος με  $\kappa = 8$  :

1η ήμ.	$(\delta_1, o_1; x_1)$	$(\delta_2, o_2; x_2)$	$(\delta_3, o_3; x_3)$	$(\delta_4, o_4; x_4)$	$(\delta_5, o_5; x_5)$	$(\delta_6, o_6; x_6)$
	$(\delta_7, o_7; x_7)$	$(\delta_8, o_8; x_8)$				
2η ήμ.	$(\delta_2, o_3; x_4)$	$(\delta_3, o_4; x_1)$	$(\delta_4, o_1; x_2)$	$(\delta_1, o_2; x_3)$	$(\delta_6, o_7; x_8)$	$(\delta_7, o_8; x_5)$
	$(\delta_8, o_5; x_7)$	$(\delta_5, o_6; x_7)$				
3η ήμ.	$(\delta_3, o_5; x_7)$	$(\delta_4, o_6; x_8)$	$(\delta_1, o_7; x_5)$	$(\delta_2, o_8; x_6)$	$(\delta_7, o_1; x_3)$	$(\delta_8, o_2; x_4)$
	$(\delta_5, o_3; x_1)$	$(\delta_6, o_4; x_2)$				
4η ήμ.	$(\delta_4, o_7; x_6)$	$(\delta_1, o_8; x_7)$	$(\delta_2, o_5; x_8)$	$(\delta_3, o_6; x_5)$	$(\delta_8, o_3; x_2)$	$(\delta_5, o_4; x_3)$
	$(\delta_6, o_1; x_4)$	$(\delta_7, o_2; x_1)$				

5η ήμ.	$(\delta_5, \sigma_8, \chi_2)$ $(\delta_3, \sigma_2, \chi_8)$	$(\delta_6, \sigma_5, \chi_3)$ $(\delta_4, \sigma_3, \chi_5)$	$(\delta_7, \sigma_6, \chi_4)$	$(\delta_8, \sigma_7, \chi_1)$	$(\delta_1, \sigma_4, \chi_6)$	$(\delta_2, \sigma_1, \chi_7)$
6η ήμ.	$(\delta_6, \sigma_2, \chi_5)$ $(\delta_4, \sigma_8, \chi_3)$	$(\delta_7, \sigma_3, \chi_6)$ $(\delta_1, \sigma_5, \chi_4)$	$(\delta_8, \sigma_4, \chi_7)$	$(\delta_5, \sigma_1, \chi_8)$	$(\delta_2, \sigma_6, \chi_1)$	$(\delta_3, \sigma_7, \chi_2)$
7η ήμ.	$(\delta_7, \sigma_4, \chi_8)$ $(\delta_1, \sigma_6, \chi_2)$	$(\delta_8, \sigma_1, \chi_5)$ $(\delta_2, \sigma_7, \chi_3)$	$(\delta_5, \sigma_2, \chi_6)$	$(\delta_6, \sigma_3, \chi_7)$	$(\delta_3, \sigma_8, \chi_4)$	$(\delta_4, \sigma_5, \chi_1)$
8η ήμ.	$(\delta_8, \sigma_6, \chi_3)$ $(\delta_2, \sigma_4, \chi_5)$	$(\delta_5, \sigma_7, \chi_4)$ $(\delta_3, \sigma_1, \chi_6)$	$(\delta_6, \sigma_8, \chi_1)$	$(\delta_7, \sigma_5, \chi_2)$	$(\delta_4, \sigma_2, \chi_7)$	$(\delta_1, \sigma_3, \chi_8)$

## 7. Προγραμματισμός επιτηρήσεως

Μία ομάδα αστυνομεύσεως είναι υποχρεωμένη να επιτηρήσει  $\omega$  αρτηρίες, ενώ διαθέτει  $\rho$  οχήματα. Ζητείται το πρόγραμμα εργασίας με τα εξής δεδομένα.

i) Το προσωπικό κάθε οχήματος, κάθε  $\lambda$  ημέρες να έχει κάνει  $\kappa$  άργιες.

ii) Να μην είναι δχημα σε κάποια αρτηρία περισσότερο από μία φορά.

Έστω οι αρτηρίες  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_\omega$  και οι άργιες  $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_\kappa$ . Θεωρούμε ότι οι άργιες είναι πλαστές αρτηρίες :

$$\alpha_{\omega+1} = \beta_1, \alpha_{\omega+2} = \beta_2, \dots, \alpha_{\omega+\kappa} = \beta_\kappa.$$

Υποθέτουμε ότι  $\rho = \omega + \kappa$  και τα οχήματα  $\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_\rho$ . Η υπόθεσις αυτή δεν βλάπτει το πρόβλημα, διότι εάν μὲν  $\rho > \omega + \kappa$  τότε υπάρχουν περισσότερα τῶν ἀναγκαίων οχημάτων, ἐνῶ ἐὰν  $\rho < \omega + \kappa$  τότε ἔχουμε ἔλλειψη οχημάτων καὶ θὰ πρέπει προφανῶς νὰ λιγοστεύουν οἱ  $\kappa$  άργιες. Ἐὰν λοιπόν, κατασκευασθοῦν δύο ὀρθογώνια Λατινικά τετράγωνα τάξεως  $\rho$ , τὰ ὁποῖα νὰ βασίζονται στὰ σύνολα τῶν ἀρτηριῶν καὶ οχημάτων ἀντιστοίχως, τότε αὐτὰ σε ὁμαδικὸ σχεδιασμὸ δίνουν ἓνα πρόγραμμα ἐργασίας  $\rho$  ἡμερῶν. Προφανῶς στὸ πρόβλημα ἰσχύει  $\lambda = \rho$ . Γιὰ παράδειγμα ἐὰν ληφθῆ  $\omega = 5$  καὶ  $\kappa = 2$  τότε ἔχουμε :

1η ήμ.	$(\sigma_1, \alpha_1)$	$(\sigma_2, \alpha_2)$	$(\sigma_3, \alpha_3)$	$(\sigma_4, \alpha_4)$	$(\sigma_5, \alpha_5)$	$(\sigma_6, \beta_1)$	$(\sigma_7, \beta_2)$
2η ήμ.	$(\sigma_2, \alpha_3)$	$(\sigma_3, \alpha_4)$	$(\sigma_4, \alpha_5)$	$(\sigma_5, \beta_1)$	$(\sigma_6, \beta_2)$	$(\sigma_7, \alpha_1)$	$(\sigma_1, \alpha_2)$
3η ήμ.	$(\sigma_3, \alpha_5)$	$(\sigma_4, \beta_1)$	$(\sigma_5, \beta_2)$	$(\sigma_6, \alpha_1)$	$(\sigma_7, \alpha_2)$	$(\sigma_1, \alpha_3)$	$(\sigma_2, \alpha_4)$
4η ήμ.	$(\sigma_4, \beta_2)$	$(\sigma_5, \alpha_1)$	$(\sigma_6, \alpha_2)$	$(\sigma_7, \alpha_3)$	$(\sigma_1, \alpha_4)$	$(\sigma_2, \alpha_5)$	$(\sigma_3, \beta_1)$
5η ήμ.	$(\sigma_5, \alpha_2)$	$(\sigma_6, \alpha_3)$	$(\sigma_7, \alpha_4)$	$(\sigma_1, \alpha_5)$	$(\sigma_2, \beta_1)$	$(\sigma_3, \beta_2)$	$(\sigma_4, \alpha_1)$
6η ήμ.	$(\sigma_6, \alpha_4)$	$(\sigma_7, \sigma_5)$	$(\sigma_1, \beta_1)$	$(\sigma_2, \beta_2)$	$(\sigma_3, \alpha_1)$	$(\sigma_4, \alpha_2)$	$(\sigma_5, \alpha_3)$
7η ήμ.	$(\sigma_7, \beta_1)$	$(\sigma_1, \beta_2)$	$(\sigma_2, \alpha_1)$	$(\sigma_3, \alpha_2)$	$(\sigma_4, \alpha_3)$	$(\sigma_5, \alpha_4)$	$(\sigma_6, \alpha_5)$

Παρατηροῦμε ὅτι κάθε δχημα ἀλλάζει ὅλες τις ἀρτηρίες καὶ ὅτι ἔχει δύο άργιες ὅταν συμπίπτει με τις πλαστές ἀρτηρίες  $\beta_1, \beta_2$ .

Μία ἄλλη σημαντικὴ ἐφαρμογὴ τοῦ προγραμματισμοῦ ἐπιτηρήσεως εἶναι ἡ ἐξῆς :

\*Ένα Πανεπιστήμιο διαθέτει 7 αίθουσες για εξετάσεις, 11 ομάδες επιτηρητών και πρόκειται να κάνει εξετάσεις για 33 ημέρες. Ζητείται το πρόγραμμα τής επιτηρήσεως με τα εξής δεδομένα :

- i) Κάθε επιτηρητής στο τέλος των 33 ημερών να έχει κάνει 12 άργιες.
- ii) Να μην καθήση επιτηρητής σε κάποια αίθουσα περισσότερο από κάποιον άλλο.

\*Εάν θεωρηθούν τα σύνολα αίθουσών και επιτηρητών :

$$A = \{ \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_7, \beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4 \}, \quad E = \{ \varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_{11} \},$$

όπου  $\beta_i, i = 1, 2, 3, 4$  άργιες, και κατασκευασθούν δύο ὀρθογώνια Λατινικά τετράγωνα τάξεως 11 σε ὀμαδικὸ σχεδιασμὸ, τότε ἔχουμε ἓνα πρόγραμμα επιτηρήσεως 11 ημερῶν με 4 άργιες για τὴν κάθε ὀμάδα επιτηρητῶν. Ἐπομένως σε 33 ἡμέρες οἱ άργιες θὰ ἀνέρχονται σε 12 για τὴν κάθε ὀμάδα επιτηρητῶν, ἐνῶ συγχρόνως κάθε επιτηρητῆς θὰ επιτηρήση κάθε αίθουσα ἀκριβῶς 3 φορές. Ἄρα ἀρκεῖ νὰ ἐπαναληφθῆ ὁ ὀμαδικὸς σχεδιασμὸς τρεῖς φορές καὶ ἔχουμε τὴ λύση αὐτοῦ τοῦ προβλήματος.

#### BIBΛΙΟΓΡΑΦΙΑ

- [1] S. V a j d a: The Mathematics of experimental desing, incomlete block desings and latin Squares. London (1967).
- [2] L. E u l e r: De quadratis magisis. Leonardi Euleri Opera Omnia, Serie 1,7 (1923), 441 - 457.
- [3] D. R a g h a v a r a o: Constructions and Combinatorial Problems in Desing of Experiments. New York (1971).
- [4] J. D é n e s, A. D. K e e d w e l l: Latin squares and their applications. London (1974).
- [5] E. T. P a r k e r: Computer investigation of orthogonal latin squares of order ten. Symp. Appl. Math., 15 (1963), 73 - 81.
- [6] J-C P. P a n a y i o t o p o u l o s: About latin squares of standard form and of even order. Dissertation of Ph.D., University of Athens (1976).
- [7] R. M. W i l s o n: Concerning the number of mutually orthogonal latin squares. To appear (1976).
- [8] H. F. M a c N e i s h: Euler squares. Ann. of Math., 23 (1922), 221 - 7.
- [9] R. C. B o s e, S. S. S h r i k h a n d e, E. T. P a r k e r: Further results on the construction of mutually orthogonal latin squares and the falsity of Euler's conjecture. Canad. J. Math., 12 (1960).
- [10] R. C. B o s e, I. M. C h a k r a v a r t i, D. E. K n u t h: On methods of constructing sets of mutually orthogonal latin squares using a computer. Technometrics. 2 (1960) 507 - 516.